# TP-M Torque Transducers INSTRUCTION MANUAL

Thank you for purchasing the KYOWA product. Before using it, please read this instruction manual carefully. Also, keep the manual within easy reach so that you can refer to it whenever necessary.

### 1. Calling the operator's attention

The following cautionary symbols and headlines are used to invite the operator's attention. Be sure to observe the accompanying precautions in order to safeguard the operator and preserve the performance of the instrument.



Warning! Improper handling may cause serious injury to the operator. To avoid harm, be sure to observe the accompanying instructions.

Caution! Improper handling may cause deleterious effects to the operator's body. To avoid harm, be sure to observe the accompanying instructions

Notes

In order to avoid instrument failure or malfunction, be sure to observe the accompanying instructions.

#### 2. Safety precautions



- During operation, keep out of the installed equipment, or the operator may be caught in it.
- Avoid torque loads in excess of the allowable overload rating, or the torque transducer may break.

# ▲ Caution!

- Check that there is no axial eccentricity in the installation and all the devices are placed in their correct positions.
- Provide protective coverings to the devices that are to revolve.
- Check that the screws on the transducer mainframe are tight.

# 3. Handling precautions

# Notes

 In addition to abrasion powder from the brush, moisture in the air adhering to the slip ring and brush may occasionally deteriorate insulation resistance.

In this case, the heat generated by revolution will evaporate water on the slip ring and brush to recover the regular insulation resistance. We therefore recommend to perform preparatory running prior to measurement.

- The torque transducer features neither waterproof nor dripproof construction. Avoid using it in environments exposed to abnormally high relative humidity or high temperature or in vacuum or corrosive atmosphere.
- Any side of the transducer's bridge circuit is not grounded. To ground it for protection against noise or induction, do it on the side of amplifier or indicator.





# 4. Installation

- 4.1 Using toluene or acetone, remove the rustproof coats from the transducer shaft.
- 4.2 Install the transducer as illustrated in Fig. 1 to 3.



#### Fig.1 Using mounting legs



Fig.2 Using frame



Fig.3 Hanging with rotation shaft couplings

4.3 To install the torque transducer between the motor and the load, use the flexible couplings which are available as optional parts.
 (Fig. 4 and 5)





Fig.5 FC-2B flexible coupling

4.4 The design of the assembly requires a 'Transition fit' between the transducer and the flexible coupling. Check that the axis and hole are perfectly smooth and flat without foreign object attached if the transducer cannot be installed smoothly. When no abnormality is found, lightly sand the hole of the flexible couplings with a sandpaper to widen the diameter to fit the transducer.

### Notes

- To measure load torque, connect the torque transducer's connector side to the motor side.
- To measure motor torque, connect the transducer's connector side to the load side.

#### 5. Operation

- 5.1 Using the accessory cable, connect the torque transducer to a strain amplifier.
- 5.2 Pull the two knobs of the torque transducer (into the ON position), then take zero balance on the strain amplifier. (See the strain amplifier's instruction manual.)
- 5.3 If static friction torque of the load is comparatively large, it will result in measuring error. Therefore, run the torque transducer at a slow speed, average zero variations and take the average as zero.
- 5.4 To measure dynamic torque such as the motor's torque variations or starting characteristic, the relation between the inertia moment of motor/load and the torque transducer's natural frequency should be considered.

Make sure that the torsion oscillation frequency of the measuring system is sufficiently high against the torque variation frequency.

5.5 Torsion angle, torsion spring constant, and moment of inertia are shown in Table 1 below.

Model	Torsion spring constant app. (N•m /rad)	Torsion angle (rated) app. (rad)	Moment of inertial app. (g•cm²)
TP-2KCM	20.4	0.0098	350
TP-5KCM	41.7	0.012	350
TP-10KCM	62.5	0.016	350
TP-20KCM	125	0.016	350
TP-50KCM	333	0.015	350



### 6. Cleaning the brush

The brush will be worn down after many hours' service, and abrasion powder adhering to insulating materials may deteriorate the insulation resistance. If the insulation resistance value has gone below  $20M\Omega/$ 50V when measured between the mainframe case and the connector's terminal (with the brush at ON position), clean the brush using an organic solvent (such as acetone, toluene or other).

The brush may thus be cleaned once or twice before replacement.

- 6.1 Brush cleaning procedure
- Set the brush to the OFF position (push the knob), loosen the four small M2.5 × 3 slotted set screws, then remove the knob. (Fig.6)
- (2) Loosen the four small M2.5 x 20 cross recessed screws that fix the connector. (Fig.7)
- (3) Loosen the four M4 x 12 hexagon socket set screws at the connector base. (Fig. 7)
- (4) Remove the semicircular covers from their respective sides as follows. Slide down the covers after removing the connector base, and the rivet head will come to the center of the hole in the lower part of each cover. Removal is allowed in this situation. (Fig.8)
- (5) When the covers are removed, the brush carrier (aluminummade) is accessible. (Fig. 9)



- (6) Disconnect the four lead wires which are soldered to the print board on the brush carrier.
- (7) Remove the two small M3 x 12 cross recessed screws (on the diagonal line) from the brush carrier. (Fig.10)
- (8) Pull out the brush carrier (Fig.10, 11)



- (9) Put the brush together with the brush carrier in the aforementioned solution and clean off the abrasion power from the brush.
- (10) Put the brush carrier back in its place, then fix it with the M3  $\times$  12 cross recessed screws .
- (11) Solder the lead wires to the printed board as before.
- (12) Attach the covers as follows. Put the rivet head in the hole at the lower part of each cover, and put the connector base on the covers.

Fix the connector base using the small M2.5  $\times$  20 cross recessed set screws .

- (13) Tighten the covers using the M4 × 12 hexagon socket set screws.
- (14) Fix the knob using the M2.5 x 3 slotted set screws .

#### 7. Brush replacement

- 7.1 Wear of the brush is proportionate to the revolution speed. Referring to Table 1, check the service life of the brush.
- 7.2 To replace the brush, take out the brush carrier by the same procedure as brush cleaning, then put the new brush carrier in place.
- 7.3 The brush carrier is provided on the exchange basis. For replacing the brush carrier, contact KYOWA representative.

Give the old brush carrier to KYOWA representative. A new brush is mounted to this brush carrier and returned to you.

#### 8. Selecting brush pressing pressure

Available are two kinds of pressure springs which are used to press the brush aginst the slip ring. The D-08A model provides a weak pressing force, and the D-12A, a comparatively strong pressing force. When delivered, the transducer is accompanied by the D-12A.

8.1 About abrasion torque

- The brush's abrasion torque may possibly cause measurement error. It is especially so with low-capacity transducers. When used, the D-08A pressure spring can reduce this abrasion torque.
- 8.2 Brush noise (due to change in contact resistance) When used, the D-12A pressure spring can reduce this brush noise (when compared to D-08A).
- 8.3 Service life of brush Use of the D-08A pressure spring lengthens the service life of the brush and, on the other hand, increases brush noise. (Table 1)

#### 9. Inspection

- (1) Using a tester or digital multimeter, check to be sure that the input/ output resistance as well as the resistance between (A and C) and (B and D) is  $350\Omega$ .
- (2) Check to be sure that the insulation resistance between the transducer mainframe and an optional terminal (A, B, C or D) of the accessory cable except the shield wire is over 100M $\Omega$ /50VDC. In this case, connect the transducer mainframe to the tester's (-) terminal.

The wiring of the connector is shown in the following figure.



#### 10. Specifications

Model	Rated capacity	Max. rotating speeed
TP-2KCM	0.2N•m (2.039kgf•cm)	15000rpm
TP-5KCM	0.5N•m (5.099kgf•cm)	15000rpm
TP-10KCM	1N•m (10.20kgf•cm)	15000rpm .
TP-20KCM	2N•m (20.39kgf•cm)	15000rpm
TP-50KCM	5N•m (50.99kgf•cm)	15000rpm

Note: The units and numerical values in brackets in the [CAP.] column on the nameplate as well as in the above rated capacity column depend on the conventional unit expression just for reference.

Rated output:	TP-2KCM, 5KCM: app. 0.75mV/V(1500 × 10 <sup>-6</sup> strain)
	TP-10KCM: app. 1.0mV/V(2000 × 10 <sup>-6</sup> strain)

TP-20KCM, 50KCM: app. 1.5mV/V(3000 x 10<sup>-6</sup> strain)

- Rotating speed:3000 to 15000rpm
- Non-linearity: ±0.2%R0 Hysteresis: ±0.2%R0
- Recommended excitation voltage:
  - 1 to 4V, AC or DC

Safe overload rating: 150% (Stopper turns active)

Bridge resistance:  $350\Omega\pm0.5\%$ 

Thermal effect on zero balance:

±0.02%R0/°C (on model whose rated capaticy is 0.2 to 1N•m)

±0.01%R0/°C (on model whose rated capaticy is 2

to 5N•m)

Thermal effect on output:

±0.02%/°C (rated capacity: 0.2 to 1N•m) ±0.01%/°C (rated capacity: 2 to to 5 N•m)

Compensated temperature range:

0 to 60°C

Safe temperature range: 0 to 60°C

Cable: 0.3mm<sup>2</sup>, 4-conductor shielded chloroprene 5m, ø7.6mm, terminated in connector plug on both ends

Weight: Approx. 1.1kg

#### 🖬 Accessories

fest data sheet	1
instruction manual	1
Narranty	1
Cable (5m)	1
Keys	1 set



# TP-M 型トルク変換器 ― 取扱説明書

このたびは本製品をお買い上げいただきまして、ありがとう ございます。ご使用の前には本書を必ず、お読み下さい。 また、お読みになったあとは、いつでも見られるところに必 ず保管して下さい。

#### 1. 取扱説明書中のマークについて

ご使用の方の安全確保に関する重要な事項や機能確保に関す る事項にはマークを付けて記載していますので、必ずお読み 下さい。

> **注意** 故障しないようにするための注意や正しく 動作させるための注意を記載しています。 必ずお読み下さい。

2. 安全上のご注意



# 

- ●軸の偏心が無いこと、取り付け位置が正しいことを確認して下さい。
- 回転する部分には保護カバーを設置して下さい。
- ●本体のネジがゆるんでいないことを確認して下さい。

3. 使用上のご注意





#### <u>4.取りつけ</u>

- 4.1 トルエンまたはアセトンを使用して、トルク変換器の軸 から防錆剤を剥がして下さい。
- 4.2 図1~3のようにお取りつけください。



4.3 原動機と負荷の間に本トルク変換器を使用する場合は、 フレキシブル・カップリングをご使用ください。フレキシ ブル・カップリングはオプショナルパーツとして用意されています。(図4~5)



【
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
#
</



4.4 トルク変換器とフレキシブルカップリングとのはめ合い でなめらかに入らない場合は、軸と穴の傷や変形の有無 および異物の付着をご確認下さい。異常がみなれない場 合は、穴の径を拡げるため、はめ合い部分をサンドペー パーなどで軽く研磨し、現物に合わせて下さい。

# 注意

- 負荷トルクを測定する場合は、トルク変換器のコネクタ 側を原動機側に接続して下さい。
- ●原動機側のトルクを測定する場合は、コネクタ側を負荷 側に接続して下さい。

#### 5. 操作

- 5.1 トルク変換器とひずみ測定器を付属のケーブルで接続し てください。
- 5.2 トルク変換器のプルつまみを2ヶとも引き (ON),ひずみ 測定器の零バランスを取ってください。(測定器の取扱い 説明書をご参照ください。)
- 5.3 負荷の静摩擦トルクが比較的大きい場合は、測定誤差に なりますので、低速で回転し、零点変動量の平均値をとっ て零とします。
- 5.4 原動機のトルク変動や起動特性、動トルクを測定する場 合は、原動機及び負荷の慣性モーメントとトルク変換器 のねじりばね定数の関係が問題になります。 測定系のねじり振動数をトルク変動の周波数に対して十 分高くとってください。
- 5.5 定格トルクに対するねじれ角とねじりばね定数及び慣性 モーメントは、次表の诵りです。

型式名	ねじればね 定数 約 (N・m/rad)	ねじれ角(定格) 約 (rad.)	慣性モーメント 約(g·cm²)
TP-2KCM	20.4	0.0098	350
TP-5KCM	41.7	0.012	350
TP-10KCM	62.5	0.016	350
TP-20KCM	125	0.016	350
TP-50KCM	333	0.015	350
表2			

# 6. ブラッシュの洗浄

長時間ご使用になるとブラッシュが摩耗して摩耗粉が絶縁物 に付着し、絶縁抵抗が低下することがあります。絶縁抵抗値 が本体ケースとコネクタの端子間 (ブラッシュON) で20MΩ/ 50V 以下になったときには、有機溶剤(アセトン、トルエン など)で洗浄してください。

洗浄はブラッシュ交換までに1~2回ほどおこなうことに なります。

- 6.1 ブラッシュ洗浄手順
- (1) ブラッシュをOFF (つまみを押す) にし、つまみをとめて あるM2.5×3スリワリつき止めねじをはずして、つまみ をとってください。(図6)
- (2) コネクタをとめている M2.5 × 20 十字穴付小ねじ4本を ゆるめます。(図7)
- (3) コネクタとりつけ座のM4 × 12 六角穴付止めねじ4本を ゆるめてください。(図7)
- (4) 両側についている半円形のカバーを外します。カバーは、 コネクタとりつけ座をはずしたあと下にずらしますと、 リベットの頭がカバーの下側の穴の中心にきます。その とき、カバーをとりはずすことができます。(図8)
- (5) カバーをはずしますと、ブラッシュキャリア(アルミ製の もの)が見えてきます。(図9)



- 図 9
- (6) ブラッシュキャリア上のプリント板にはんだ付けしてあ るリード線を4本はずしてください。
- (7) ブラッシュキャリアのM3×12十字穴付小ねじ(対角線 上の2本)をはずしてください。(図10)
- (8) ブラッシュキャリアを抜いてください。(図10~11)



- (9) ブラッシュはブラッシュキャリアごと前記の溶剤の中に つけて、すすぎ、ブラッシュの摩耗粉を洗いおとしてくだ さい。
- (10)洗浄したブラッシュキャリアをもとの通りに入れ、M3× 12十字穴付小ねじでとめてください。

- (11) リード線をプリント板にもとのようにはんだ付けしてく ださい。
- (12) カバーをとりつけてください。リベットの頭をカバーの 下側の穴に入れコネクタとりつけ座をかぶせコネクタと りつけ座をM2.5×20十字穴付小ねじで固定してください。
- (13) M4 × 12 六角穴付止めねじでカバーをしめつけてください。

(14) つまみを M2.5 × 3 スリワリ付止めねじで固定します。

# <u>7. ブラッシュ交</u>換

- 7.1 ブラッシュの摩耗量は周速に比例します。表1より時間 を積算してブラッシュの寿命をチェックしてください。
- 7.2 ブラッシュ交換はブラッシュ洗浄の項と同じ手順でブ ラッシュキャリアを取り出して新しいブラッシュキャリ アを取りつけてください。
- 7.3 ブラッシュキャリアは交換制になります。 新しいブラッシュキャリア交換は、営業員にお申し付け ください。 古いブラッシュキャリアは営業員にお返しください。

このブラッシュキャリアに新しいブラッシュをつけてお 返しします。

### 8. ブラッシュの押しつけ圧力の選定

ブラッシュをスリップリングに押しつけている押し圧ばねが 2種類用意されています。押しつけ圧力の弱いD-08A型と、比 較的強い押しつけ圧力の D-12A 型があります。 製品には D-12A 型が付いています。

8.1 摩擦トルクについて

ブラッシュの摩擦トルクは、測定誤差となる可能性があ り、特に低容量のタイプほど問題になります。D-08A型 押し圧ばねを使用すると摩擦トルクを小さくすることが できます。

- 8.2 ブラッシュ・ノイズ(接触抵抗変化によるもの) ブラッシュ・ノイズは D-12A 型の押し圧ばねを使用する と(D-08A 型に比較して)小さくなります。
- 8.3 ブラッシュの寿命 ブラッシュ・ノイズの増加が許容できる場合は D-08A 型 押し圧ばねを使用すれば、ブラッシュの寿命は長くなり ます。(表1)

### 9. 点検

- (1) テスタ、デジタルマルチメータなどを用いて入出力抵抗、
   (A-C)、(B-D)間の抵抗値が350Ωであることを確認してください。
- (2) 変換器本体と付属ケーブルのシールド線をのぞく任意の 端子(A, B, C, D)との絶縁抵抗値が100MΩ/50VDC以上で あるこを確認してください。この場合、本体側は絶縁計 の(-)端子とします。

コネクタの配線は次のようになっています。



		*
型式名	定格容量	最高回転速度
TP-2KCM	0.2N · m (2.039kgf·cm)	15000rpm
TP- 5KCM	0.5N · m (5.099kgf·cm)	15000rpm
TP-10KCM	1N · m (10.20kgf·cm)	15000rpm
TP-20KCM	2N · m (20.39kgf·cm)	15000rpm
TP-50KCM	5N · m (50.99kgf·cm)	15000rpm

(注) 製品銘板の表示「CAP.」と上記の定格容量に()を付けて示してある単位および数値は従来単位によるもので、参考として併記したものです。

定格出力	TP-2KCM, 5KCM: 約0.75mV/V(1500×10 <sup>6</sup> ひ ずみ)
	TP-10KCM: 約1.0mV/V(2000×10 ひずみ)
	TP-20KCM, 50KCM:約1.5mV/V(3000×10 <sup>4</sup> ひ
	ずみ)
使用回転速度	3000 ~ 15000грт
非直線性	± 0.2%RO
ヒステリシス	± 0.2%RO
推奨印加電圧	1 ~ 4V AC または DC
許容過負荷	150% (ストッパ作動)
入出力抵抗	$350\Omega \pm 0.5\%$
零点の温度影響	±0.02%RO/℃(定格容量0.2~1N·m)
	± 0.01%RO/℃(定格容量 2 ~ 5N·m)
出力の温度影響	±0.02%/℃(定格容量0.2~1N·m)
	±0.01%/℃(定格容量2~5N·m)
温度補償範囲	$0 \sim 60^{\circ}$ C
許容温度範囲	$0 \sim 60^{\circ}$ C
ケーブル	0.3mm <sup>2</sup> 、4心シールドクロロプレン5m、外
	径 7.6mm、両端コネクタプラグ
質量	約 1.1kg
■付属品	
検査成績書	1 部
取扱説明書	1部
保証書	1部
ケーブル	1本
キー	1組